

Wichtig Hinterradbremse für Rennwagen Formeln PDF

 **Formeln
Beispiele
mit Einheiten**

**Liste von 19
Wichtig Hinterradbremse für Rennwagen
Formeln**

1) Auswirkungen auf das Vorderrad (FW) Formeln ↗

1.1) Gewicht des Fahrzeugs am Vorderrad Formel ↗

Formel

$$W = \frac{R_F}{(b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{FW} \cdot h}}$$

Beispiel mit Einheiten

$$13000_N = \frac{7103_N}{(2.7_m - 1.2_m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7_m + 0.456032 \cdot 0.007919_m}}$$

Formel auswerten ↗

1.2) Höhe des Schwerpunkts von der Straßenoberfläche am Vorderrad Formel ↗

Formel

$$h = \frac{W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_F} - b}{\mu_{FW}}$$

Formel auswerten ↗

Beispiel mit Einheiten

$$0.0079_m = \frac{13000_N \cdot (2.7_m - 1.2_m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{7103_N} - 2.7_m}{0.456032}$$

1.3) Horizontaler Schwerpunktabstand von der Hinterachse zum Vorderrad Formel ↗

Formel

$$x = (b - \mu_{FW} \cdot h) - R_F \cdot \frac{b - \mu_{FW} \cdot h}{W \cdot \cos(\theta)}$$

Formel auswerten ↗

Beispiel mit Einheiten

$$1.2004_m = (2.7_m - 0.456032 \cdot 0.007919_m) - 7103_N \cdot \frac{2.7_m - 0.456032 \cdot 0.007919_m}{13000_N \cdot \cos(10^\circ)}$$



1.4) Normale Reaktionskraft am Vorderrad Formel ↗

Formel auswerten ↗

Formel

$$R_F = W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{FW} \cdot h}$$

Beispiel mit Einheiten

$$7103_N = 13000_N \cdot (2.7_m - 1.2_m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7_m + 0.456032 \cdot 0.007919_m}$$

1.5) Radstand am Vorderrad Formel ↗

Formel auswerten ↗

Formel

$$b = \frac{R_F \cdot \mu_{FW} \cdot h + W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{W \cdot \cos(\theta) - R_F}$$

Beispiel mit Einheiten

$$2.7_m = \frac{7103_N \cdot 0.456032 \cdot 0.007919_m + 13000_N \cdot 1.2_m \cdot \cos(10^\circ)}{13000_N \cdot \cos(10^\circ) - 7103_N}$$

1.6) Reibungskoeffizient zwischen Rad und Fahrbahnoberfläche am Vorderrad Formel ↗

Formel auswerten ↗

Formel

$$\mu_{FW} = \frac{W \cdot (b - x) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_F} - b}{h}$$

Beispiel mit Einheiten

$$0.456 = \frac{13000_N \cdot (2.7_m - 1.2_m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{7103_N} - 2.7_m}{0.007919_m}$$

1.7) Straßenneigung am Vorderrad Formel ↗

Formel auswerten ↗

Formel

$$\theta = \arccos \left(\frac{R_F}{W \cdot \frac{b - x}{b + \mu_{FW} \cdot h}} \right)$$

Beispiel mit Einheiten

$$10^\circ = \arccos \left(\frac{7103_N}{13000_N \cdot \frac{2.7_m - 1.2_m}{2.7_m + 0.456032 \cdot 0.007919_m}} \right)$$



2) Auswirkungen auf das Hinterrad (RW) Formeln ↗

2.1) Bremsverzögerung am Hinterrad Formel ↗

Formel

Formel auswerten ↗

$$a = [g] \cdot \left(\frac{\mu_{RW} \cdot (b - x) \cdot \cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h} - \sin(\theta) \right)$$

Beispiel mit Einheiten

$$0.8688 \text{ m/s}^2 = 9.8066 \text{ m/s}^2 \cdot \left(\frac{0.48 \cdot (2.7 \text{ m} - 1.2 \text{ m}) \cdot \cos(10^\circ)}{2.7 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}} - \sin(10^\circ) \right)$$

2.2) Gefälle der Straße am Hinterrad Formel ↗

Formel

Beispiel mit Einheiten

Formel auswerten ↗

$$\theta = \arccos \left(\frac{R_R}{W \cdot \frac{x + \mu_{RW} \cdot h}{b + \mu_{RW} \cdot h}} \right)$$

$$10^\circ = \arccos \left(\frac{5700 \text{ N}}{13000 \text{ N} \cdot \frac{1.2 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}}{2.7 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}}} \right)$$

2.3) Gewicht des Fahrzeugs am Hinterrad Formel ↗

Formel

Formel auswerten ↗

$$W = \frac{R_R}{\left(x + \mu_{RW} \cdot h \right) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h}}$$

Beispiel mit Einheiten

$$13000.0013 \text{ N} = \frac{5700 \text{ N}}{(1.2 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}}}$$

2.4) Höhe des Schwerpunkts unter Verwendung der Verzögerung am Hinterrad Formel ↗

Formel

Beispiel mit Einheiten

Formel auswerten ↗

$$h = \frac{\mu_{RW} \cdot (b - x) \cdot \cos(\theta)}{\left(\frac{a}{[g]} \right) + \sin(\theta)} - b$$

$$0.0079 \text{ m} = \frac{0.48 \cdot (2.7 \text{ m} - 1.2 \text{ m}) \cdot \cos(10^\circ)}{\left(\frac{0.86885 \text{ m/s}^2}{9.8066 \text{ m/s}^2} \right) + \sin(10^\circ)} - 2.7 \text{ m}$$

2.5) Höhe des Schwerpunkts von der Straßenoberfläche am Hinterrad Formel

Formel

$$h = \frac{R_R \cdot b - W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{\mu_{RW} \cdot (W \cdot \cos(\theta) - R_R)}$$

Formel auswerten 

Beispiel mit Einheiten

$$0.0079_m = \frac{5700_N \cdot 2.7_m - 13000_N \cdot 1.2_m \cdot \cos(10^\circ)}{0.48 \cdot (13000_N \cdot \cos(10^\circ) - 5700_N)}$$

2.6) Horizontaler Schwerpunktabstand unter Verwendung der Verzögerung am Hinterrad Formel

Formel

$$x = b - \left(\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right) \cdot \frac{b + \mu_{RW} \cdot h}{\mu_{RW} \cdot \cos(\theta)} \right)$$

Formel auswerten 

Beispiel mit Einheiten

$$1.2_m = 2.7_m - \left(\left(\frac{0.86885 \text{m/s}^2}{9.8066 \text{m/s}^2} + \sin(10^\circ) \right) \cdot \frac{2.7_m + 0.48 \cdot 0.007919_m}{0.48 \cdot \cos(10^\circ)} \right)$$

2.7) Horizontaler Schwerpunktabstand von der Hinterachse am Hinterrad Formel

Formel

$$x = R_R \cdot \frac{b + \mu_{RW} \cdot h}{W \cdot \cos(\theta)} - \mu_{RW} \cdot h$$

Formel auswerten 

Beispiel mit Einheiten

$$1.2_m = 5700_N \cdot \frac{2.7_m + 0.48 \cdot 0.007919_m}{13000_N \cdot \cos(10^\circ)} - 0.48 \cdot 0.007919_m$$

2.8) Normale Reaktionskraft am Hinterrad Formel

Formel

$$R_R = W \cdot (x + \mu_{RW} \cdot h) \cdot \frac{\cos(\theta)}{b + \mu_{RW} \cdot h}$$

Formel auswerten 

Beispiel mit Einheiten

$$5699.9994_N = 13000_N \cdot (1.2_m + 0.48 \cdot 0.007919_m) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{2.7_m + 0.48 \cdot 0.007919_m}$$



2.9) Radstand am Hinterrad Formel

Formel auswerten ↗

Formel

$$b = \left(W \cdot \left(x + \mu_{RW} \cdot h \right) \cdot \frac{\cos(\theta)}{R_R} \right) - \mu_{RW} \cdot h$$

Beispiel mit Einheiten

$$2.7 \text{ m} = \left(13000_N \cdot \left(1.2 \text{ m} + 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m} \right) \cdot \frac{\cos(10^\circ)}{5700_N} \right) - 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m}$$

2.10) Radstand des Fahrzeugs mit Verzögerung am Hinterrad Formel

Formel auswerten ↗

Formel

$$b = \frac{\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right) \cdot \mu_{RW} \cdot h + \mu_{RW} \cdot x \cdot \cos(\theta)}{\mu_{RW} \cdot \cos(\theta) - \left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right)}$$

Beispiel mit Einheiten

$$2.7 \text{ m} = \frac{\left(\frac{0.86885 \text{ m/s}^2}{9.8066 \text{ m/s}^2} + \sin(10^\circ) \right) \cdot 0.48 \cdot 0.007919 \text{ m} + 0.48 \cdot 1.2 \text{ m} \cdot \cos(10^\circ)}{0.48 \cdot \cos(10^\circ) - \left(\frac{0.86885 \text{ m/s}^2}{9.8066 \text{ m/s}^2} + \sin(10^\circ) \right)}$$

2.11) Reibungskoeffizient unter Verwendung der Verzögerung am Hinterrad Formel

Formel auswerten ↗

Formel

$$\mu_{RW} = \frac{\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right) \cdot b}{(b - x) \cdot \cos(\theta) - \left(\left(\frac{a}{[g]} + \sin(\theta) \right) \cdot h \right)}$$

Beispiel mit Einheiten

$$0.48 = \frac{\left(\frac{0.86885 \text{ m/s}^2}{9.8066 \text{ m/s}^2} + \sin(10^\circ) \right) \cdot 2.7 \text{ m}}{(2.7 \text{ m} - 1.2 \text{ m}) \cdot \cos(10^\circ) - \left(\left(\frac{0.86885 \text{ m/s}^2}{9.8066 \text{ m/s}^2} + \sin(10^\circ) \right) \cdot 0.007919 \text{ m} \right)}$$



2.12) Reibungskoeffizient zwischen Rad und Fahrbahnoberfläche am Hinterrad Formel ↗

Formel auswerten ↗

Formel

$$\mu_{RW} = \frac{R_R \cdot b - W \cdot x \cdot \cos(\theta)}{h \cdot (W \cdot \cos(\theta) - R_R)}$$

Beispiel mit Einheiten

$$0.48 = \frac{5700_N \cdot 2.7_m - 13000_N \cdot 1.2_m \cdot \cos(10^\circ)}{0.007919_m \cdot (13000_N \cdot \cos(10^\circ) - 5700_N)}$$



In der Liste von Hinterradbremse für Rennwagen Formeln oben verwendete Variablen

- **a** Bremsverzögerung (Meter / Quadratsekunde)
- **b** Radstand des Fahrzeugs (Meter)
- **h** Höhe des Schwerpunkts des Fahrzeugs (Meter)
- **R_F** Normale Reaktion am Vorderrad (Newton)
- **R_R** Normale Reaktion am Hinterrad (Newton)
- **W** Fahrzeuggewicht (Newton)
- **x** Horizontaler Abstand des Schwerpunkts von der Hinterachse (Meter)
- **θ** Straßenneigungswinkel (Grad)
- **μ_{FW}** Reibungskoeffizient am Vorderrad
- **μ_{RW}** Reibungskoeffizient am Hinterrad

Konstanten, Funktionen, Messungen, die in der Liste von Hinterradbremse für Rennwagen Formeln oben verwendet werden

- **Konstante(n):** [g]. 9.80665
Gravitationsbeschleunigung auf der Erde
- **Funktionen:** **acos**, **acos(Number)**
Die inverse Kosinusfunktion ist die Umkehrfunktion der Kosinusfunktion. Diese Funktion verwendet ein Verhältnis als Eingabe und gibt den Winkel zurück, dessen Kosinus diesem Verhältnis entspricht.
- **Funktionen:** **cos**, **cos(Angle)**
Der Kosinus eines Winkels ist das Verhältnis der an den Winkel angrenzenden Seite zur Hypotenuse des Dreiecks.
- **Funktionen:** **sin**, **sin(Angle)**
Sinus ist eine trigonometrische Funktion, die das Verhältnis der Länge der gegenüberliegenden Seite eines rechtwinkligen Dreiecks zur Länge der Hypotenuse beschreibt.
- **Messung:** **Länge** in Meter (m)
Länge Einheitenumrechnung
- **Messung:** **Beschleunigung** in Meter / Quadratsekunde (m/s^2)
Beschleunigung Einheitenumrechnung
- **Messung:** **Macht** in Newton (N)
Macht Einheitenumrechnung
- **Messung:** **Winkel** in Grad (°)
Winkel Einheitenumrechnung

Laden Sie andere Wichtig Gewichtsverlagerung beim Bremsen-PDFs herunter

- **Wichtig Allradbremsung für Rennwagen Formeln** ↗
- **Wichtig Vorderradbremse für Rennwagen Formeln** ↗
- **Wichtig Hinterradbremse für Rennwagen Formeln** ↗

Probieren Sie unsere einzigartigen visuellen Rechner aus

-  Prozentualer Antei ↗
-  Unechter bruch ↗
-  GGT von zwei zahlen ↗

Bitte TEILEN Sie dieses PDF mit jemandem, der es braucht!

Dieses PDF kann in diesen Sprachen heruntergeladen werden

[English](#) [Spanish](#) [French](#) [German](#) [Russian](#) [Italian](#) [Portuguese](#) [Polish](#) [Dutch](#)

9/18/2024 | 11:25:47 AM UTC

